



2017年6月5日

Interop Tokyo

株式会社アプトポッド
<https://www.aptpod.co.jp/>

【Interop Tokyo 2017】 出展のお知らせ

～パーソナルモビリティ「Honda UNI-CUB」の遠隔操作、筋電センサー制御による「メルティン MMI 社 ロボットハンド操作」など～
高精細データによる遠隔リアルタイム制御をデモンストレーション

IoT/M2M 関連ソフトウェア企画開発/販売を手がける、株式会社アプトポッド（本社：東京都新宿区、代表取締役：坂元 淳一）は、来る2017年6月7日（水）～9日（金）、幕張メッセで開催される、インターネット、クラウド、IoT、データセンター、仮想化、セキュリティ、ワイヤレスなどのテーマで、最先端技術が集う日本最大級のイベント「Interop Tokyo 2017」に出展することをご案内させていただきます。

アプトポッドブースでは、リアルタイムな双方向データストリーミングを実現するPaaS基盤「intdash™」を中心に、モバイルネットワークを介した、短周期・高精細データのリアルタイム伝送で可能となる遠隔制御、データ解析、データ活用など、次世代IoTテクノロジーの実機デモンストレーションをご紹介します。

本出展においては、パーソナルモビリティ「Honda UNI-CUB β」のUNI-CUB APIを介した遠隔リアルタイム制御の実車デモンストレーション、ならびにメルティン MMI 社が手がける筋電センサー技術で制御可能な同社ロボットハンドの遠隔リアルタイム制御など、インターネット/クラウドを介した遠隔での双方向データ伝送とクラウドデータロギング、リプレイ制御など、「intdash™」と連携した実機デモをご紹介します。

※具体的展示デモご説明を、添付資料にてご紹介しています。

<Interop Tokyo 2017 出展概要>

日時：2017年6月7日（水）～6月9日（金）

開催時間：7日(水) 10:30～18:00、8日(木) 10:00～18:00、9日(金) 10:00～17:00

会場：幕張メッセ（国際展示場） <https://www.interop.jp/>

出展ホール：東5ホール 5P13 ブース

<弊社代表による セミナー登壇概要>

日時： 6月7日(水) 14:00-14:40

会場： 展示会場内セミナー会場 E

セッション No.：EE-04

登壇者： (株) アプトポッド 代表取締役 坂元 淳一

テーマ：

遠隔診断から遠隔制御まで -

産業 IoT を革新する超高速双方向データストリーミングの実際と応用

会場ご来場の際には、ぜひとも弊社ブースにお立ち寄りいただきたく、ご検討のほどお願い申し上げます。

【本リリース / 製品等に関するお問い合わせ】

株式会社アプトポッド

東京都新宿区四谷 4-3 トーセイビル 5F 03-5919-2620 / pr@aptpod.co.jp

広報担当：武田 (090-3102-3659) yuki@aptpod.co.jp

<添付資料：展示製品概要>

intdash

自動車、産業機器、ロボティクスの制御ネットワーク、ウェアラブルセンサーなどのエッジネットワーク、遠隔操作端末、ユーザーインターフェイスなどの間でやり取



りされる 1/100 秒、1/1000 秒などといった短周期で高精細なデータをインターネット網、モバイル回線を介して、低遅延なリアルタイムデータ伝送、データの完全性（クラウドデータストア）、そして双方向伝送を同時実現する超高速 IoT ハブフレームワークです。

Visual M2M

リアルタイムにクラウドに自動収集した高速なセンサーデータを、解析・分析する SaaS です。解析用途に応じてカスタマイズ可能なユーザーインターフェイスで、様々なデータを可視化、解析することができます。



HONDA 社 UNI-CUB β 遠隔制御操作デモ

「UNI-CUB β」は体を傾けて体重移動することで、歩行のような自由な動きを可能にする新しいパーソナルモビリティです。本デモンストレーションでは外部アプリケーションとの連携を可能にする「UNI-CUB API」と intdash を連携し、モバイルインターネットを介した遠隔制御を実演いたします。



[機体提供協力：株式会社 本田技術研究所]

<http://www.honda.co.jp/UNI-CUB/>

メルティン MMI 社 筋電センサーによるロボットハンド遠隔制御デモ

メルティン MMI 社では筋電センサーから送出される数キロ Hz の超高精細な筋電データにより自在に制御可能なワイヤー駆動ロボットハンドを開発しています。本デモンストレーションでは筋電センサーの超高精細データを intdash によるストリーム処理を行うことで、インターネット/クラウド経由でロボットハンドのリアルタイム遠隔制御を実現します。



[機体提供協力：株式会社メルティン MMI]

<http://meltin.jp/home/products/robothand/>

Copyright(C) aptpod.co.jp ※「intdash (イントダッシュ)」および「Visual M2M (ビジュアルエムツーエム)」はアプトポッドの登録商標です。

※記載されている会社名、製品名などは該当する各社の商標または登録商標です。

※画像はイメージ画像です。実際とは異なる場合がございます。
